

ระบบคอมพิวเตอร์และสถาปัตยกรรม (Computer System and Architecture)

บทที่ 4 ชุดคำสั่ง (Instruction Sets)

ชุดคำสั่ง (Instruction Sets)

- โปรเซสเซอร์ใช้คำสั่งได้ตามคำสั่งที่ถูกบรรจุลงใน ALU
- คำสั่งหลาย ๆ คำสั่งที่บรรจุลงใน ALU นี้เรียกว่าชุดคำสั่งของเครื่อง (Machine Instructions Sets)
- ชุดคำสั่งนี้ทำให้ผู้ออกแบบระบบคอมพิวเตอร์และโปรแกรมเมอร์อยู่ในขอบเขตเดียวกัน
- ผู้ออกแบบระบบมองว่าชุดคำสั่งประกอบด้วยฟังก์ชันพื้นฐานสำหรับการทำงานของคอมพิวเตอร์
- อาจกล่าวได้ว่าการสร้างโปรเซสเซอร์ก็คือการสร้างชุดคำสั่งนั่นเอง
- โปรแกรมเมอร์จะต้องพิจารณาถึงโครงสร้างของรีจิสเตอร์และหน่วยความจำ ประเภทข้อมูลในเครื่อง และฟังก์ชันของ ALU เพื่อเขียนโปรแกรมสั่งให้ซีพียูทำงาน

คุณสมบัติพื้นฐานของคำสั่ง

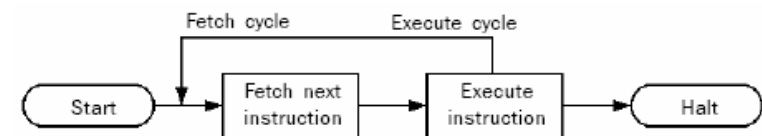
ชุดคำสั่ง (Instruction Sets) หมายถึงชุดของคำสั่งที่ Processor Execute เพื่อดำเนินการตามที่โปรแกรมเมอร์ต้องการ อาจเรียกชุดคำสั่งว่า “คำสั่งเครื่อง” (machine instructions) หรือ “คำสั่งคอมพิวเตอร์” (computer instructions) ก็ได้ ในแต่ละชุดคำสั่งอาจจะมีคำสั่งที่หลากหลายประกอบอยู่ เช่น คำสั่งสำหรับการบวก ซีพียูจะต้องมีคำสั่งในการโหลดข้อมูลจากรีจิสเตอร์ลงหน่วยความจำ แล้วเรียกใช้คำสั่งสำหรับการบวก หลังจากนั้นจะมีคำสั่งเพื่อเก็บค่าผลลัพธ์กลับรีจิสเตอร์อีกครั้ง

คุณสมบัติพื้นฐานของคำสั่ง

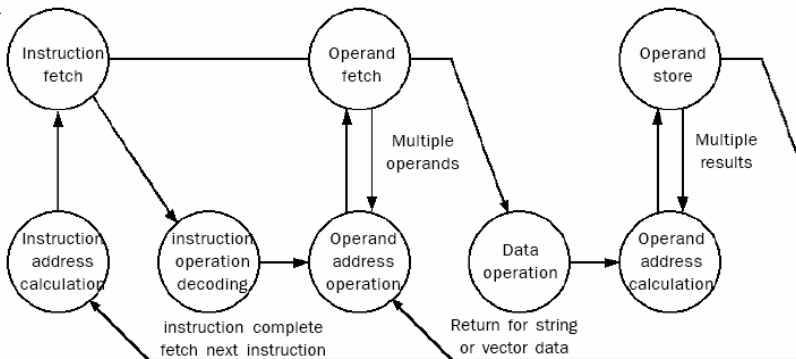
- ❑ ชุดคำสั่งของแต่ละโปรเซสเซอร์จะมีความแตกต่างกัน
- ❑ สิ่งที่แตกต่างกันอาจจะเป็นขนาดของคำสั่ง ประเภทของ operation ประเภทของ operand หรือประเภทของผลลัพธ์ก็ได้
- ❑ ชุดคำสั่งที่แตกต่างกันนี้อาจจะเกิดจากโครงสร้างภาษาชั้นสูงที่โปรแกรมเมอร์ใช้งาน เช่น ภาษา C Pascal หรือ Ada เป็นต้น
- ❑ โปรแกรมภาษาชั้นสูงเหล่านี้จะถูกคอมไพล์ (compile) ด้วยคอมไพเลอร์หรือตัวแปลภาษานั้นให้เป็นภาษาเครื่องเพื่อทำงานต่อไป
- ❑ ต้องมีการ compile ใหม่ให้ตรงกับโปรเซสเซอร์ที่ใช้งาน
- ❑ การคอมไพล์ใหม่เป็นการเปลี่ยนภาษาชั้นสูงให้เป็นภาษาเครื่องตามชุดคำสั่งของซีพียูนั่นเอง

วงรอบคำสั่ง

- ❑ การทำงานของคอมพิวเตอร์คือการที่ Processor Execute คำสั่งในโปรแกรมตามลำดับเรื่อยไปตั้งแต่ต้นจนจบ
- ❑ รูปแบบคำสั่งที่ง่ายที่สุดจะมี 2 ขั้นตอนคือการที่โปรเซสเซอร์อ่านหรือเฟตช์คำสั่ง (fetches) จากหน่วยความจำครั้งละ 1 คำสั่ง หลังจากนั้นจะ execute ตามคำสั่งนั้น



วงรอบคำสั่ง



Fetch Diagram

วงรอบคำสั่ง

- ❑ Instruction Address Calculation (IAC)
- ❑ Instruction Fetch (IF)
- ❑ Instruction Operation Decoding (IOD)
- ❑ Operand Address Calculation (OAC)
- ❑ Operation Fetch (OF)
- ❑ Data Operation (DO)
- ❑ Operand Store (OS)

ส่วนประกอบคำสั่งเครื่อง

- ❑ **Operation code** : กำหนด Operation ที่จะกระทำ (เช่น ADD, I/O) operation ถูกกำหนดด้วยเลขฐานสองที่เรียกว่า operation code หรือ opcode
- ❑ **Source operand reference** : กำหนดส่วนอ้างอิงของ operand ที่ใส่เข้ามาสำหรับ operation
- ❑ **Result operand reference** : อ้างอิงถึงผลลัพธ์จาก Operation
- ❑ **Next instruction reference** : บอกซีพียูว่าจะไปอ่านคำสั่งต่อไปได้จากไหนหลังจาก execute คำสั่งนี้เสร็จสมบูรณ์แล้ว

ประเภทคำสั่ง

คอมพิวเตอร์จะต้องมีชุดคำสั่งที่ยอมให้ผู้ใช้ทำงานกับข้อมูลได้ตามต้องการ

- ❑ **Data processing** : คำสั่งทางคณิตศาสตร์และตรรกะ
- ❑ **Data storage** : คำสั่งจัดการหน่วยความจำ
- ❑ **Data movement** : คำสั่งจัดการอินพุต/เอาต์พุต
- ❑ **Control** : คำสั่งตรวจสอบเงื่อนไขและกระโดดไปทำงาน

จำนวน Address

- ❑ โดยทั่วไปการกล่าวถึงสถาปัตยกรรมคอมพิวเตอร์จะกล่าวถึงจำนวน Address ปัจจุบันมีความสำคัญน้อยกว่าการออกแบบ CPU
- ❑ จำนวน Address ของระบบมีผลต่อวงรอบการทำงานของคำสั่งเครื่อง
- ❑ ยังมีจำนวน Address มากก็วยังทำให้วงรอบการทำงานน้อยลง ทำให้ทำงานได้เร็วขึ้น

จำนวน Address

| คำสั่ง | สิ่งที่กระทำ |
|------------|--------------------------------------|
| LOAD A | ย้าย A ไปยังแอดเดรสคอมพิวเตอร์ AC |
| MULTIPLY B | $AC := AC \times B$ |
| STORE T | ย้าย AC ไปยังหน่วยความจำตำแหน่ง T |
| LOAD C | ย้าย C ไปยังแอดเดรสคอมพิวเตอร์ AC |
| MULTIPLY C | $AC := AC \times C$ |
| ADD T | $AC := AC + T$ |
| STORE X | เก็บค่าผลลัพธ์ในหน่วยความจำตำแหน่ง X |

| คำสั่ง | สิ่งที่กระทำ |
|---------------|-------------------|
| MOVE T, A | $T := A$ |
| MULTIPLY T, B | $T := T \times B$ |
| MOVE X, C | $X := C$ |
| MULTIPLY X, C | $X := X \times C$ |
| LOAD X, T | $X := X + T$ |

One-address

Two-address

จำนวน Address

| คำสั่ง | สิ่งที่กระทำ |
|------------------|-------------------|
| MULTIPLY T, A, B | $T := A \times B$ |
| MULTIPLY X, C, C | $X := C \times C$ |
| ADD X, X, T | $X := X + T$ |

Three-address

| คำสั่ง | สิ่งที่กระทำ |
|----------|--|
| PUSH A | ย้าย A ไปอยู่บนสุดของสแต็ก |
| PUSH B | ย้าย B ไปอยู่บนสุดของสแต็ก |
| MULTIPLY | ลบ A, B ออกจากสแต็ก และแทนค่าด้วย $A \times B$ |
| PUSH C | ย้าย C ไปอยู่บนสุดของสแต็ก |
| PUSH C | ย้ายที่เก็บที่สองของ C ไปอยู่บนสุดของสแต็ก |
| MULTIPLY | ลบ C, C ออกจากสแต็ก และแทนค่าด้วย $C \times C$ |
| ADD | ลบ $C \times C$, $A \times B$ ออกจากสแต็ก และแทนค่าด้วยผลบวกของ $(C \times C) + (A \times B)$ |
| POP X | ย้ายผลลัพธ์จากบนสุดของสแต็กไปเก็บไว้ที่ X |

Zero-address

การออกแบบชุดคำสั่ง

พื้นฐานการออกแบบชุดคำสั่ง

- ❑ **Operation repertoire** : จำนวน Operation ที่มีให้เลือกใช้ รวมทั้งความซับซ้อนของ Operation ที่ควรเป็น
- ❑ **Data type** : ความหลากหลายของประเภทของข้อมูลที่ทำ Operation
- ❑ **Instruction format** : ความยาวของคำสั่ง (เป็นบิต) จำนวน address ขนาดของฟิลด์ และอื่น ๆ
- ❑ **Register** : จำนวนรีจิสเตอร์ที่คำสั่งสามารถอ้างอิงและใช้ประโยชน์ได้
- ❑ **Addressing** : การกำหนดโหมดของ address สำหรับ operand

ประเภท Operation

พื้นฐานของ Operation สามารถแบ่งเป็นกลุ่ม ๆ ได้คือ

- ❑ Operation ทางด้านการถ่ายโอนข้อมูล (Data transfer)
- ❑ Operation ทางด้านคณิตศาสตร์ (Arithmetic)
- ❑ Operation ทางด้านตรรกะ (Logical)
- ❑ Operation ทางด้านการแปลงค่า (Conversion)
- ❑ Operation ทางด้านอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุต (I/O)
- ❑ Operation ทางด้านการควบคุมระบบ (System control)

ประเภท Operand

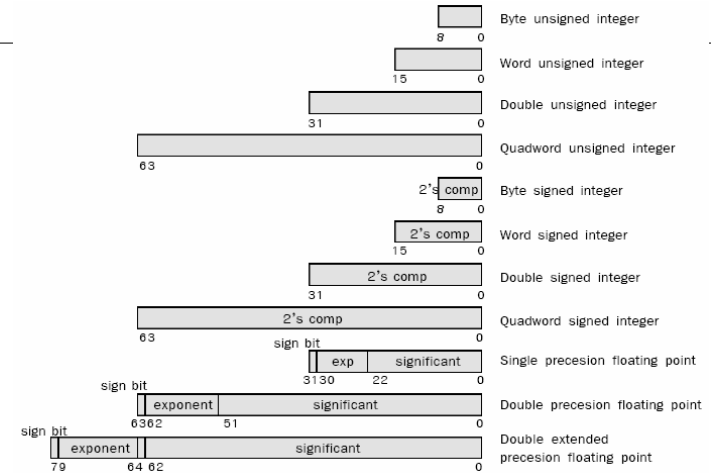
ประเภทของ Operand มีดังนี้

- ❑ address
- ❑ number
- ❑ character
- ❑ logical

ประเภทข้อมูลของ Pentium

- General
- Integer
- Ordinal
- Unpacked binary coded decimal (BCD)
- Packed BCD
- Near pointer
- Bit field
- Byte string
- Floating point

โครงสร้างข้อมูลตัวเลขของ Pentium



ประเภทข้อมูลของ PowerPC

- Unsigned byte
- Unsigned Halfword
- Signed Halfword
- Unsigned Word
- Signed Word
- Unsigned Doubleword
- Byte String

รูปแบบคำสั่ง

- ความยาวคำสั่ง
- การจัดวางบิต
 - จำนวนในการกำหนดโหมดของแอดเดรส
 - จำนวนโอเปอเรนด์
 - รีจิสเตอร์กับหน่วยความจำ
 - จำนวนชุดของรีจิสเตอร์
 - ขอบเขตของแอดเดรส
 - ความละเอียดในการกำหนดแอดเดรส

การกำหนด Address หน่วยความจำ

Little Endian

Big Endian

ข้อมูล คือ 89ABCDEF

| Address | Data | Address | Data |
|---------|------|---------|------|
| 1003 | 89 | 1003 | EF |
| 1002 | AB | 1002 | CD |
| 1001 | CD | 1001 | AB |
| 1000 | EF | 1000 | 89 |
| (ก) | | (ข) | |

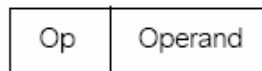
(ก) การวางไบต์แบบ Little Endian (ข) การวางไบต์แบบ Big Endian

การกำหนด Address Mode

- การกำหนด address แบบให้ค่าโดยตรง (Immediate Addressing)
- การกำหนด address โดยตรง (Direct Addressing)
- การกำหนด address ทางอ้อม (Indirect Addressing)
- การกำหนด address ผ่านรีจิสเตอร์โดยตรง (Register Direct Addressing)
- การกำหนด address ผ่านรีจิสเตอร์ทางอ้อม (Register Indirect Addressing)
- การกำหนด address แบบแทนที่ (Displacement หรือ Indexed Addressing)
- การกำหนด address แบบสัมพันธ์ (Relative Addressing)
- การใช้สแต็ก (Stack)

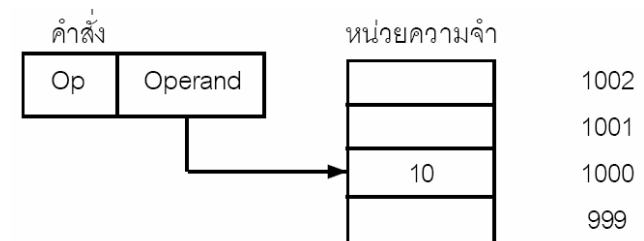
Immediate Addressing

LOAD X, #1000 เป็นการโหลดข้อมูล 1000 ไว้ที่ตัวแปร X



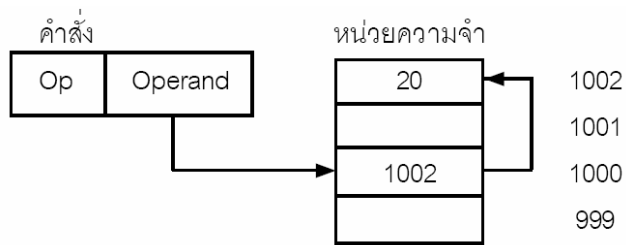
Direct Addressing

LOAD X, 1000 เป็นการโหลดข้อมูลที่ address 1000 ไว้ที่ตัวแปร X (ถ้าที่ address 1000 มีค่า 10 ดังนั้น X จะมีค่าเท่ากับ 10)



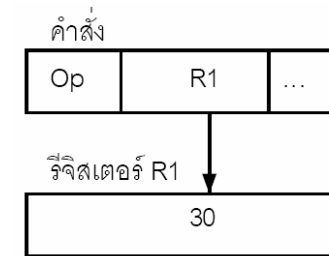
Indirect Addressing

LOAD X, (1000) เป็นการโหลดข้อมูลที่อยู่บน address ที่เก็บอยู่ใน address 1000 (ถ้าที่ address 1000 มีค่า 1002 ดังนั้นข้อมูลที่แท้จริงอยู่ที่ address 1002 ในที่นี้คือ 20 ดังนั้น X จะมีค่าเท่ากับ 20)



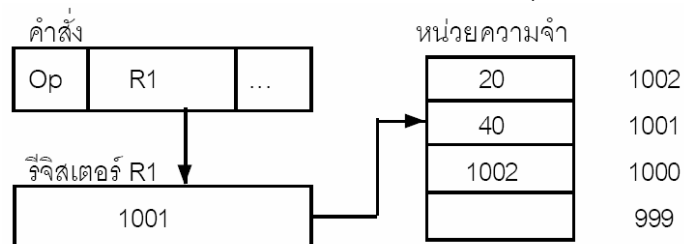
Register Direct Addressing

LOAD X, R1 เป็นการโหลดข้อมูลจากรีจิสเตอร์ R1 ไว้ที่ตัวแปร X (ถ้าที่รีจิสเตอร์ R1 มีค่า 30 ดังนั้น X จะมีค่าเท่ากับ 30)



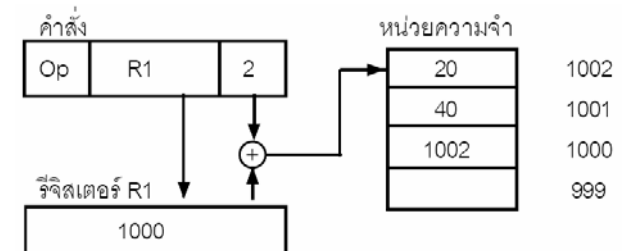
Register Indirect Addressing

LOAD X, (R1) เป็นการโหลดข้อมูลที่อยู่ใน Address ที่เก็บอยู่ในรีจิสเตอร์ R1 ไว้ที่ตัวแปร X (ถ้าที่รีจิสเตอร์ R1 เก็บค่า 1001 และที่ Address 1001 ของหน่วยความจำมีค่า 40 ดังนั้น X จะมีค่าเท่ากับ 40)



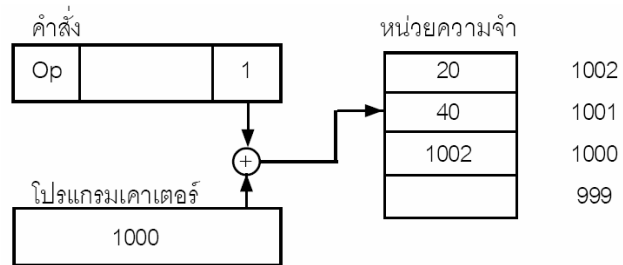
Displacement หรือ Indexed Addressing

LOAD X, (R1)+Constant เป็นการโหลดข้อมูลจาก Address บนหน่วยความจำที่เกิดจากค่าในรีจิสเตอร์บวกกับค่าคงที่ไว้ที่ตัวแปร X (ถ้าในรีจิสเตอร์มีค่า 1000, ค่าคงที่เท่ากับ 2 และค่าที่ Address 1002 มีค่าเท่ากับ 20 ดังนั้นค่า X จะเท่ากับ 20)



Relative Addressing

LOAD X, PC+Constant เป็นการโหลดข้อมูลจากaddressบนหน่วยความจำที่เกิดจากค่าในโปรแกรมเคาเตอร์บวกกับค่าคงที่ไว้ที่ตัวแปร X (ถ้าในโปรแกรมเคาเตอร์มีค่า 1000, ค่าคงที่เท่ากับ 1 และค่าที่ address 1001 มีค่าเท่ากับ 40 ดังนั้นค่า X จะเท่ากับ 40)



Stack

LOAD X, Stack เป็นการโหลดข้อมูลที่อยู่บนสุดของ Stack ไว้ที่ตัวแปร X (ถ้าข้อมูลที่อยู่บนสุดของ Stack มีค่า 1000 ค่า X จะมีค่าเท่ากับ 1000 นั่นเอง)

