

ระบบคอมพิวเตอร์และสถาปัตยกรรม (Computer System and Architecture)

บทที่ 15 ระบบปฏิบัติการ (Operating Systems)

หน้าที่ของระบบปฏิบัติการ

- ▣ การติดต่อกับผู้ใช้ หรือยูเซอร์อินเทอร์เฟซ (User Interface)
- ▣ ควบคุมดูแลอุปกรณ์ (Control Devices)
- ▣ จัดสรรทรัพยากร หรือริชอร์สระบบ (Resources Management)
 - ▣ ทรัพยากรของระบบมีจำกัด
 - ▣ ทรัพยากรมีหลายประเภท

โปรเซส (Process)

- ▣ องค์ประกอบของโปรเซส
 - ▣ หมายเลขโปรเซส
 - ▣ โค้ดโปรแกรม
 - ▣ ข้อมูล
 - ▣ บล็อกควบคุมโปรเซส
 - ▣ PSW (Program Status Word)
 - ▣ คุณสมบัติของโปรเซส

โปรเซส (Process)

บล็อกควบคุมโปรเซส

พอยเตอร์	สถานะโปรเซส
หมายเลขโปรเซส	
ตัวนับจำนวน	
รีจิสเตอร์	
ข้อมูลการจัดเวลา	ข้อมูลหน่วยความจำ
ข้อมูลแอดเดรส	ข้อมูลสถานะ I/O
⋮	

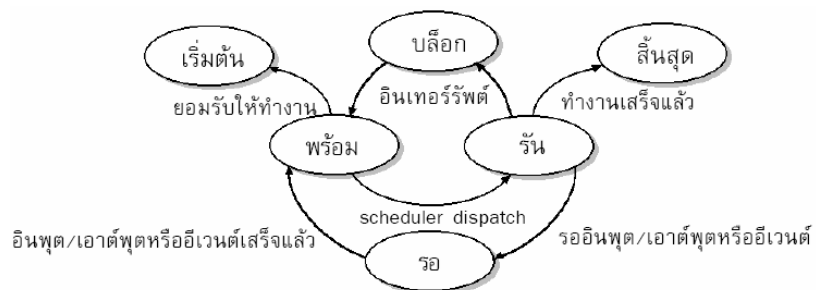
โปรเซส (Process)

สถานะของโปรเซส

- สถานะเริ่มต้น (New)
- สถานะพร้อม (Ready)
- สถานะรัน (Run)
- สถานะรอ (Wait)
- สถานะบล็อก (Block)
- สถานะสิ้นสุด (Terminate)

โปรเซส (Process)

สถานะของโปรเซส

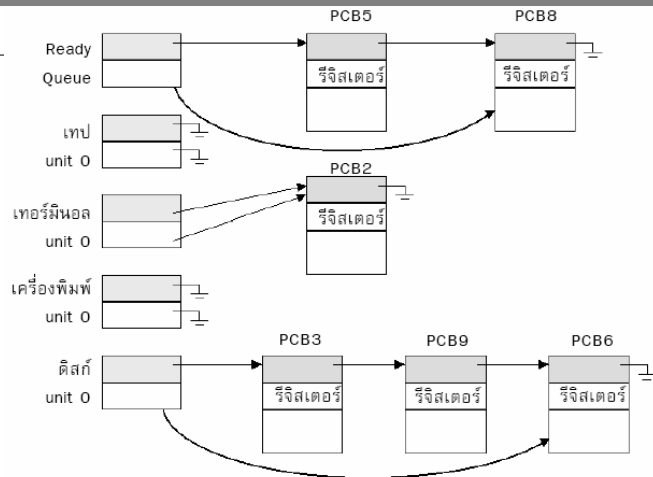


โปรเซส (Process)

การจัดเวลาโปรเซส

- เพื่อใช้ประโยชน์ซีพียูให้คุ้มค่าที่สุด
- ระบบปฏิบัติการสั่งให้สร้างโปรเซสตามการที่ผู้ใช้ส่งงานเข้ามา
- ระบบปฏิบัติการต้องพิจารณาว่ามีหน่วยความจำหลักเพียงพอหรือไม่
- เมื่อสร้างโปรเซสใหม่จะเก็บอยู่ในคิวที่เรียกว่า “คิวที่พร้อม”

โปรเซส (Process)



โปรเซส (Process)

❑ ไอโอเพอเรชันของโปรเซส

❑ การสร้างโปรเซส

- ❑ โปรเซสแม้อย่างคงเอ็กซ์คิวต์ต่อไปพร้อม ๆ กับโปรเซสลูก
- ❑ โปรเซสแม่อาจจะคอยจนกระทั่งโปรเซสลูกบางโปรเซสหรือทุกโปรเซสสิ้นสุดไปแล้ว จึงเริ่มเอ็กซ์คิวต์

❑ การสิ้นสุดของโปรเซส

- ❑ โปรเซสลูกใช้รีซอร์สมากเกินไปที่กำหนดไว้
- ❑ ไม่มีความจำเป็นต้องใช้โปรเซสลูกนั้นอีกแล้ว
- ❑ โปรเซสแม่อายุสิ้นสุดไปแล้ว ทำให้ไม่สามารถเอ็กซ์คิวต์โปรเซสลูก

โปรเซส (Process)

❑ โปรเซสสื่อประสาน (Cooperating Processes)

- ❑ การแชร์ข้อมูลข่าวสาร
- ❑ การเพิ่มความเร็วในการคำนวณ
- ❑ ความสะดวก

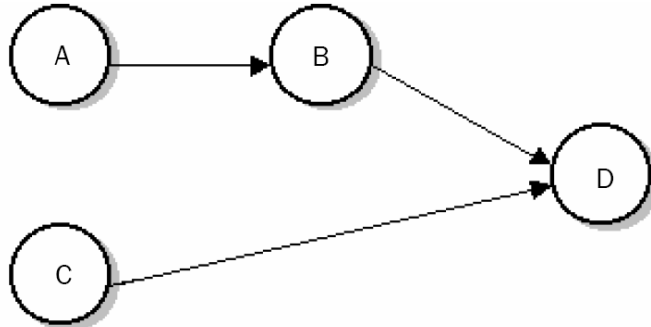
โปรเซส (Process)

❑ การติดต่อระหว่างโปรเซส (InterProcess Communication)

- ❑ โครงสร้างพื้นฐาน
- ❑ วิธีการติดต่อ
 - ❑ การติดต่อโดยตรง
 - ❑ การติดต่อทางอ้อม
- ❑ การจัดบัฟเฟอร์
 - ❑ ความจุศูนย์
 - ❑ ความจุแบบมีขอบเขต
 - ❑ ความจุไม่มีขอบเขต

โปรเซส (Process)

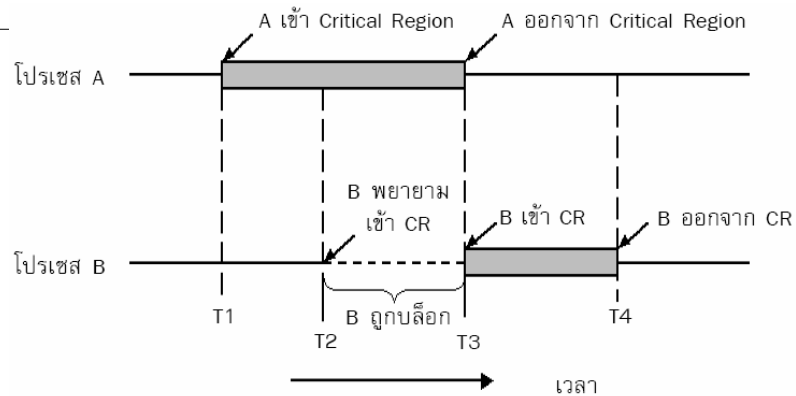
- การซิงโครไนซ์โปรเซส (Process Synchronization)
 - การทำงานของโปรเซส 2 โปรเซสที่มีความเกี่ยวข้องกัน



โปรเซส (Process)

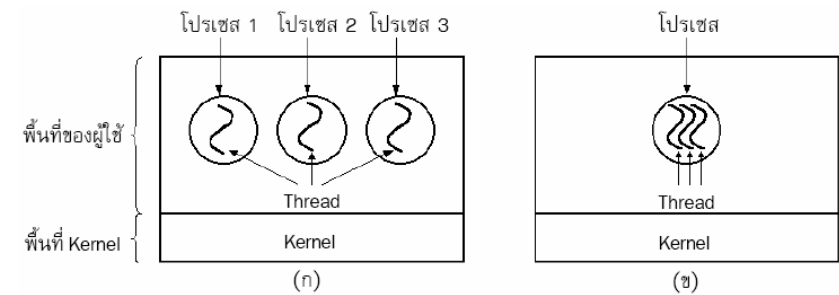
- โครงสร้างพื้นฐานการ Process Synchronization
 - Race Condition
 - Mutual Exclusion และ Critical Region
 - Mutual Exclusion with busy waiting

โปรเซส (Process)



Mutual Exclusion โดยใช้ Critical Region

Threads

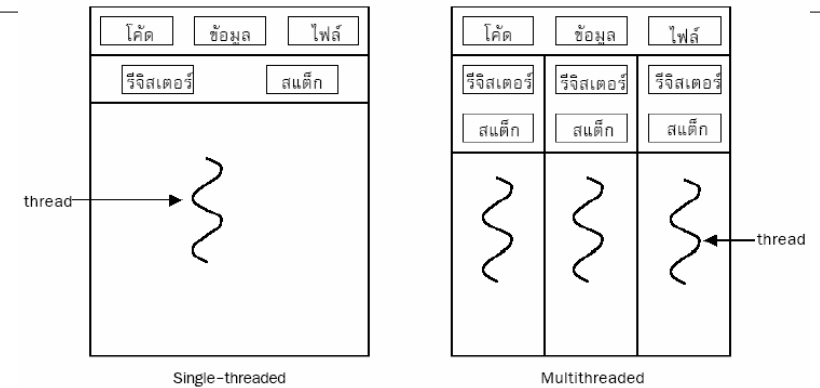


ก) 3 โปรเซสแต่ละโปรเซสมี 1 thread ข) 1 โปรเซสที่มี 3 thread

Threads

- ส่วนประกอบพื้นฐานของ thread
 - หมายเลข thread (thread ID)
 - ตัวนับ (Counter)
 - ชุดของรีจิสเตอร์ (Registers)
 - สแต็ก (Stacks)

Threads



Threads

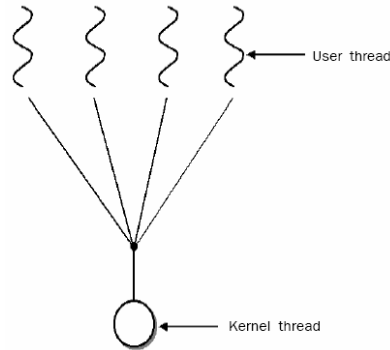
- ข้อได้เปรียบของ thread
 - การตอบสนอง
 - การแชร์ริซอร์ส
 - ความประหยัด
 - การเอื้อประโยชน์ของสถาปัตยกรรมมัลติโพรเซสเซอร์

Threads

- User และ Kernel thread
 - User thread
 - Kernel thread

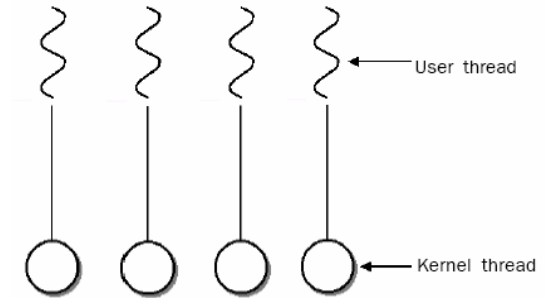
Threads

- โมเดลของ Multithreading
 - โมเดล Many-to-One



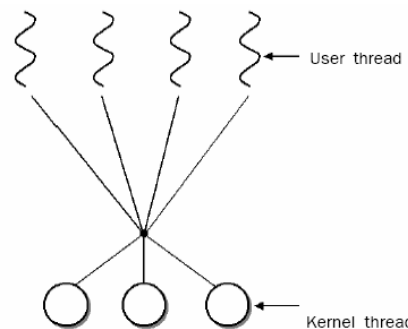
Threads

- โมเดลของ Multithreading
 - โมเดล One-to-One



Threads

- โมเดลของ Multithreading
 - โมเดล Many-to-Many



Threads

- การยกเลิก thread
 - การยกเลิกแบบ Asynchronous
 - การยกเลิกแบบ Deferred

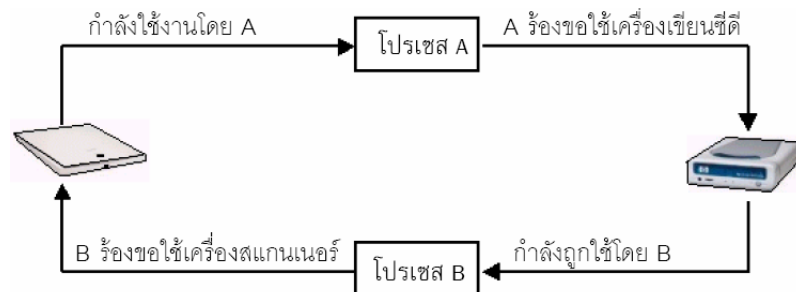
การจัดเวลาซีพียู (CPU Scheduling)

- หลักความต้องการพื้นฐาน
- ข้อพิจารณาในการจัดเวลา
 - อรรถประโยชน์ของซีพียู (CPU Utilization)
 - ทฤษฎี (Throughput)
 - เวลาทั้งหมด (Turnaround Time)
 - เวลารอคอย (Waiting Time)
 - เวลาตอบสนอง (Response Time)

การจัดเวลาซีพียู (CPU Scheduling)

- อัลกอริทึมของการจัดเวลา (Scheduling Algorithm)
 - การจัดเวลาแบบมาก่อนได้ก่อน (FCFS)
 - การจัดเวลาแบบงานสั้นทำก่อน (SJF)
 - การจัดเวลาตามลำดับความสำคัญ (Priority)
 - การจัดเวลาแบบวนรอบ (RR)
 - การจัดเวลาแบบคิวหลายระดับ (Multilevel Queue)

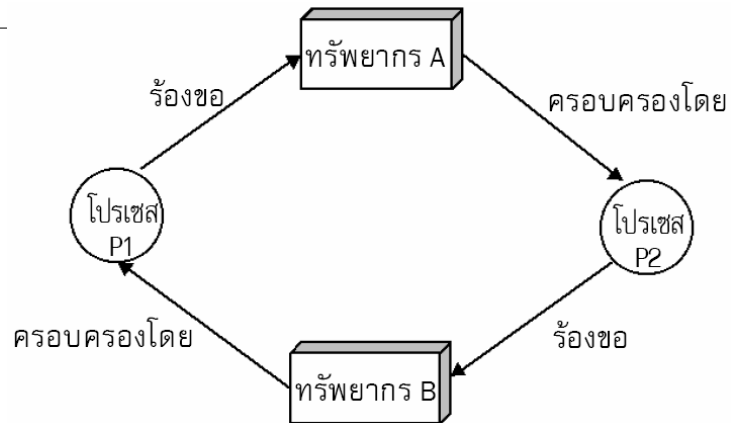
วงจรรีบ (Deadlock)



วงจรรีบ (Deadlock)

- เงื่อนไขที่ทำให้เกิดวงจรรีบ
 - มีทรัพยากรที่ไม่สามารถถูกใช้ร่วมกับหลาย ๆ โปรเซสพร้อมกันได้ (Mutual exclusion condition)
 - มีการถือครองและรอ (Hold and wait condition)
 - การทำงานในระบบไม่มีการแทรกกลางคัน (No preemptive condition)
 - เกิดวงจรรอคอย (Circuit wait condition)

วงจรรีบ (Deadlock)



วงจรรีบ (Deadlock)

- ❑ การป้องกันการเกิดวงจรรีบ (Protection)
 - ❑ การใช้ทรัพยากรร่วมกัน (Mutual exclusion prevention)
 - ❑ การป้องกันการถือครองและการรอคอย (Hold and wait prevention)
 - ❑ ยอมให้มีการแทรกกลางคืน (Preemptable)
 - ❑ การป้องกันการเกิดวงจรรอคอย (Circular wait protection)

วงจรรีบ (Deadlock)

- ❑ การหลีกเลี่ยงการเกิดวงจรรีบ (Avoidance)
 - ❑ การปฏิเสธการทำงานของโปรเซส
 - ❑ การปฏิเสธการครอบครองทรัพยากร

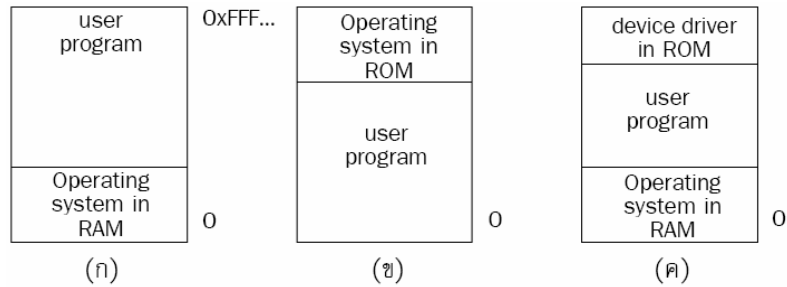
วงจรรีบ (Deadlock)

- ❑ วิธีการตรวจสอบและการกู้คืนเมื่อเกิดวงจรรีบ
 - ❑ การตรวจหาวงจรรีบ
 - ❑ การกู้คืนระบบ
 - ❑ ยกเลิกการทำงานของแต่ละโปรเซสที่เกิดวงจรรีบที่ละตัว
 - ❑ ทำการแทรกและเรียกทรัพยากรคืนจากโปรเซสที่ละตัว จนกว่าวงจรรีบจะหายไป
 - ❑ ยกเลิกการทำงานของทุกโปรเซสที่เกิดวงจรรีบ
 - ❑ ทำการสำรวจข้อมูลทุก ๆ โปรเซสที่เกิดวงจรรีบ ตั้งแต่จุดที่ทำการตรวจสอบก่อนหน้านี

การจัดการหน่วยความจำ

การจัดการหน่วยความจำหลัก

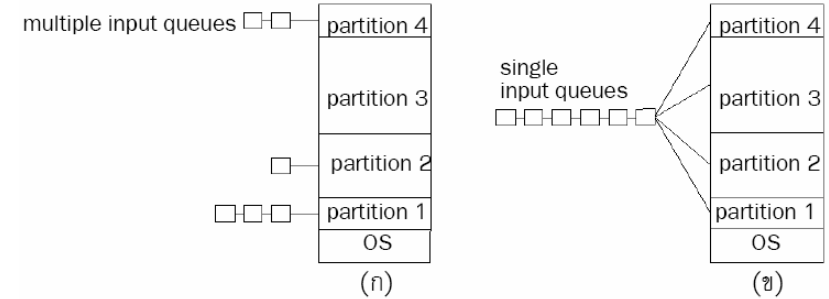
ระบบโปรแกรมเดียว (Monoprogramming)



การจัดการหน่วยความจำ

การจัดการหน่วยความจำหลัก

ระบบหลายโปรแกรมที่กำหนดขนาดพาร์ติชันคงที่

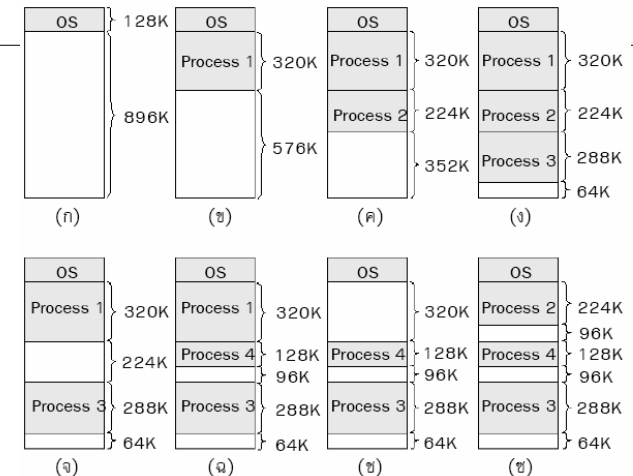


การจัดการหน่วยความจำ

การจัดการหน่วยความจำหลัก

ระบบที่กำหนดขนาดพาร์ติชันให้เปลี่ยนแปลงได้

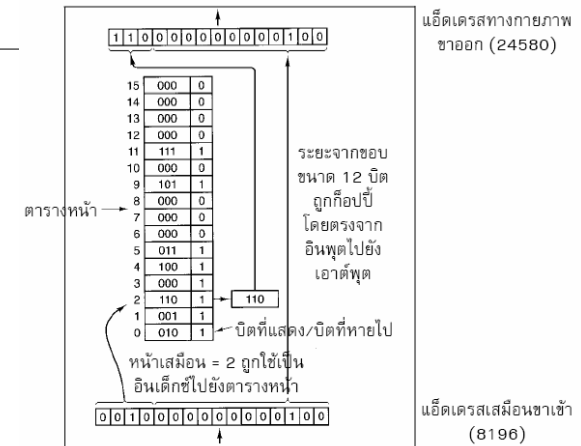
การจัดการหน่วยความจำ



การจัดการหน่วยความจำ

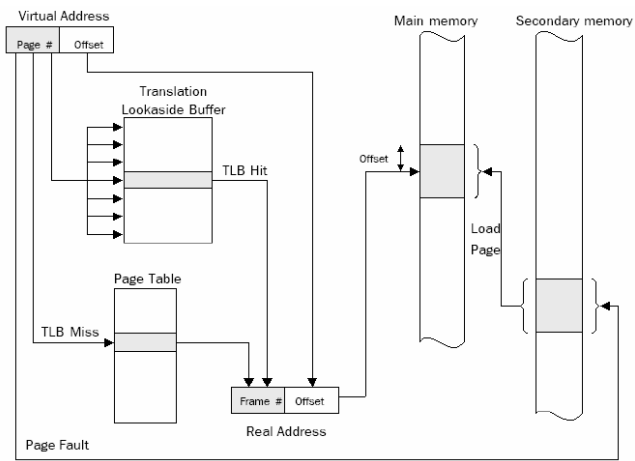
- การจัดการหน่วยความจำเสมือน
 - การแบ่งเป็นหน้า (Paging)

การจัดการหน่วยความจำ



ตารางหน้า (Page table)

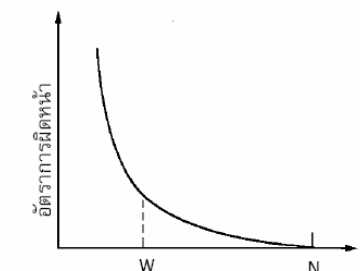
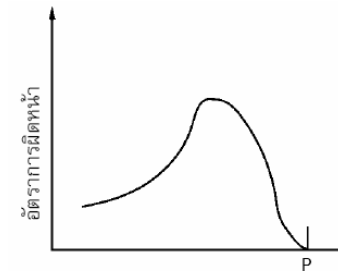
การจัดการหน่วยความจำ



บั๊ฟเฟอร์ค้นหาที่อ็อยู่ (TLB)

การจัดการหน่วยความจำ

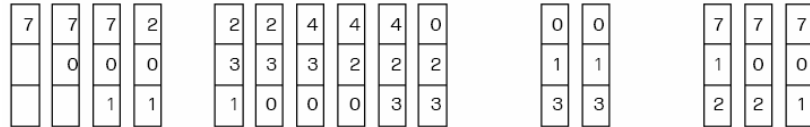
- การจัดการหน่วยความจำเสมือน
 - การสับเปล็ยนหน้า



การจัดการหน่วยความจำ

reference string

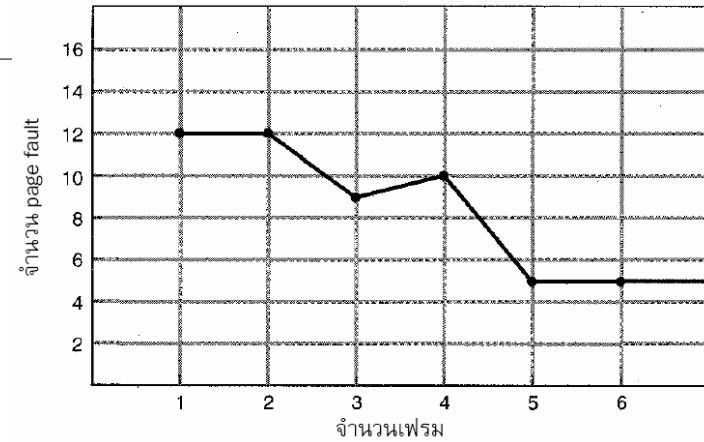
7 0 1 2 0 3 0 4 2 3 0 3 2 1 2 0 1 7 0 1



Page Frame

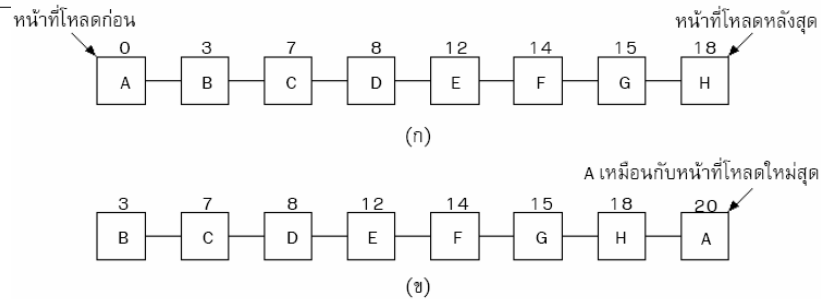
วิธีการสับเปลี่ยนหน้าแบบ FIFO

การจัดการหน่วยความจำ



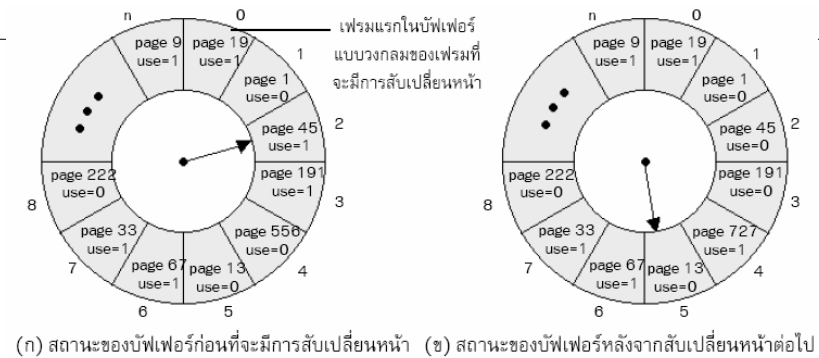
กราฟการผิดหน้าของการสับเปลี่ยนหน้าแบบ FIFO

การจัดการหน่วยความจำ



การสับเปลี่ยนหน้าแบบให้โอกาสครั้งที่สอง

การจัดการหน่วยความจำ



การสับเปลี่ยนหน้าแบบวงรอบนาฬิกา

การจัดการหน่วยความจำ

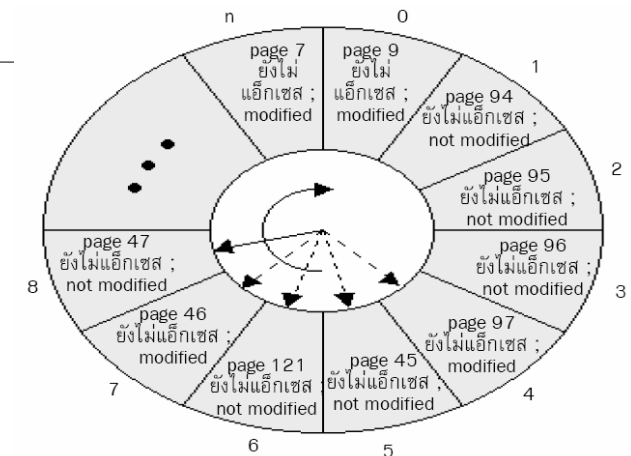
reference string

7 0 1 2 0 3 0 4 2 3 0 3 2 1 2 0 1 7 0 1

7	7	7	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	1	2	0	1	7	0	1
		0	0	0	0	4	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
			1	1	3	3	3	3	3	3	3	3	1	1	1	1	1	1	1

การสับเปลี่ยนหน้าแบบที่ดีที่สุด

การจัดการหน่วยความจำ



การสับเปลี่ยนหน้าแบบ NRU

การจัดการหน่วยความจำ

0 1 2 3 2 1 0 3 2 3

	Page				Page				Page				Page				Page			
	0	1	2	3	0	1	2	3	0	1	2	3	0	1	2	3	0	1	2	3
0	0	1	1	1	0	0	1	1	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	0	0	1	0	1	1	1	0	0	0	1	0	0	0	1	0	0	0
2	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0	1	1	1	0	0	1	1	0	1
3	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	0	1	1	0	0

(ก) (ข) (ค) (ง) (จ)

0	0	0	0	0	1	1	1	0	1	1	0	0	1	0	0	0	1	0	0
1	0	1	1	0	0	1	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	1	0	0	0	1	0	0	0	0	1	1	0	1	1	1	0	0
1	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	0	1	1	0	0	1	1	1	0

(ฉ) (ช) (ฅ) (ณ) (ญ)

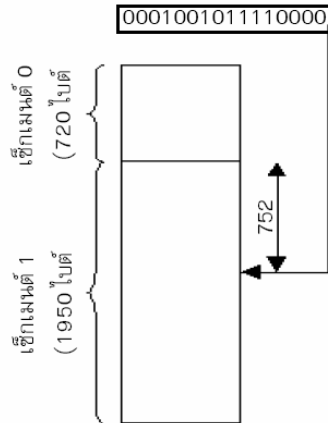
การสับเปลี่ยนหน้าแบบ LRU

การจัดการหน่วยความจำ

- ▣ การจัดการหน่วยความจำเสมือน
 - ▣ การแบ่งเป็นเซ็กเมนต์ (Segmentation)

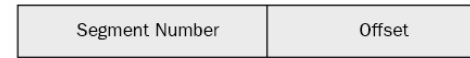
การจัดการหน่วยความจำ

Logical Address =
Segment#=1, Offset=752

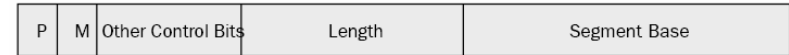


การจัดการหน่วยความจำ

Virtual Address



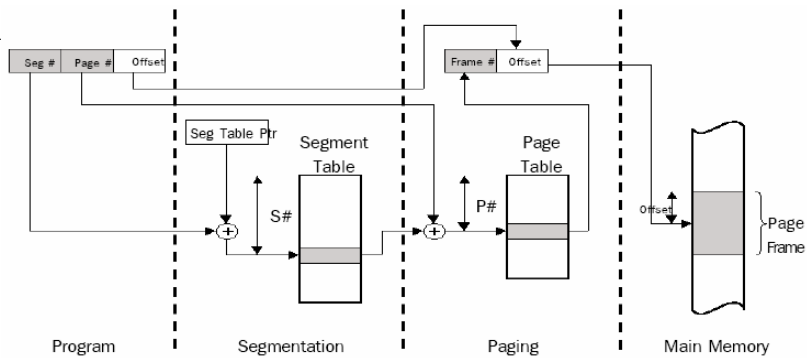
Segment Table Entry



P = Present bit
M = Modified bit

Logical Address และตาราง Segmentation

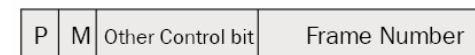
การจัดการหน่วยความจำ



การแปลง address ของระบบ Segmentation/Paging

การจัดการหน่วยความจำ

Virtual Address



P = Present bit
M = Modified bit

ตารางที่เกิดจากการรวม Segmentation/Paging